

Serie	Frequenzumrichter			Softstarter		Stromrichter			
Modell	ERFCFW 08	ERFCFW 09	ERFCFW 10	ERSSW05	ERSSW06	340i, 680i, 1220i, 3200i	340XPi, 680X Ri, 1220X Ri, 3200X Ri	ERPL	ERPLX
Motorleistung (kW)	0,18 - 15	1,1 - 1100	0,18 - 2,2	0,55 - 55	22 - 260/460	0,55 - 11	0,55 - 11	15 - 265	15 - 225
Einspeisung	1 oder 3 Ph.	1 oder 3 Ph.	1 Ph.	1 oder 3 Ph.	3 Ph.	1 Ph.	1 Ph.	3 Ph.	3 Ph.
Anschlussspannung	200 - 480	220 - 690	110 - 240	220 - 575	220 - 575	30/60-110/240	30/60-110/240	12 - 480	12 - 480
Gerätenennstrom	1 - 30	2,9 - 1710	1,6 - 10	3 - 85	85 - 365	3,4 - 12,2	3,4 - 12,2	36 - 630	36 - 630
Überlast	150% / 60s	150% / 60s	150% / 60s	300% / 10s	450% / 30s	150% / 30s	150% / 30s	150% / 30s	150% / 30s
Regelcharakteristik	U/f, oV	U/f, oV, cV	U/f	U/f	U/f	U/f	n, M	n, M	n, M
Quadratische M-Kennlinie	DIV	DIV	DIV	●	●	●	●	●	●
Betriebsart	●	●	●	●	●	1 IQ	4 IQ	2 IQ	4 IQ
Bedieneinheit	●	●	●	●	●	nein	nein	ja	ja
Feldversorgung	●	●	●	●	●	const.	const.	Var.	Var.
Drehzahlrückführung	nein	T/E	nein	nein	nein	A/T	A/T	A/T/E	A/T/E
Programmiersoftware	●	●	nein	●	●	●	●	●	●
Freikonfigurierbare Funktionen	nein	●	nein	nein	nein	nein	nein	●	●
SPS ähnliche Funktionen	nein	●	nein	nein	nein	nein	nein	●	●
Bremsschopper	DIV	DIV	DIV	nein	nein	●	●	●	●
Kommunikation	●	●	nein	nein	●	nein	nein	●	●

VERZEICHNIS:

oV = sensorloser Vector

cV = Vector mit Drehzahlrückführung

DIV = Geräteabhängig

T = Tachogenerator

E = Encoder

A = Ankerspannungsrückführung

Q = Quadrantenmodus